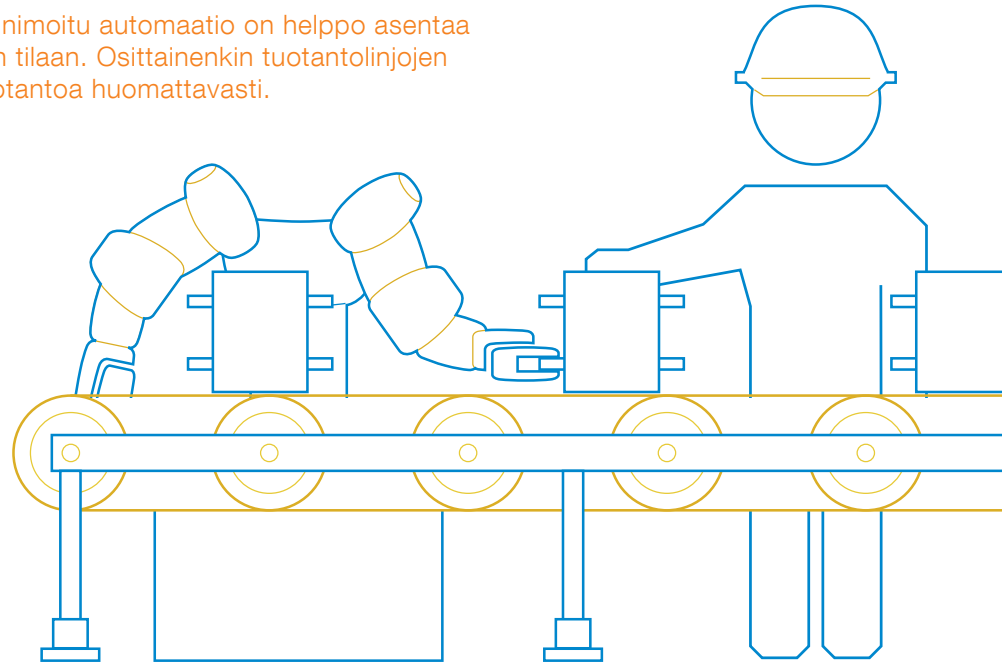
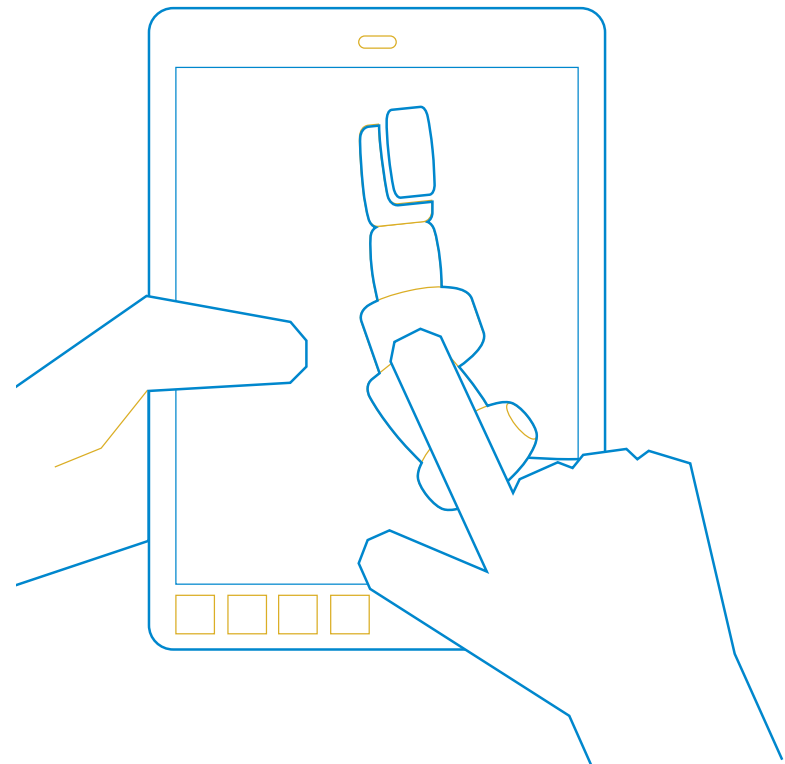


Tehokkaampi ja parempi

Kompakti ja riskeiltään minimoitu automaatio on helppo asentaa tehtaan olemassa olevaan tilaan. Osittainenkin tuotantolinjojen automaatio nopeuttaa tuotantoa huomattavasti.



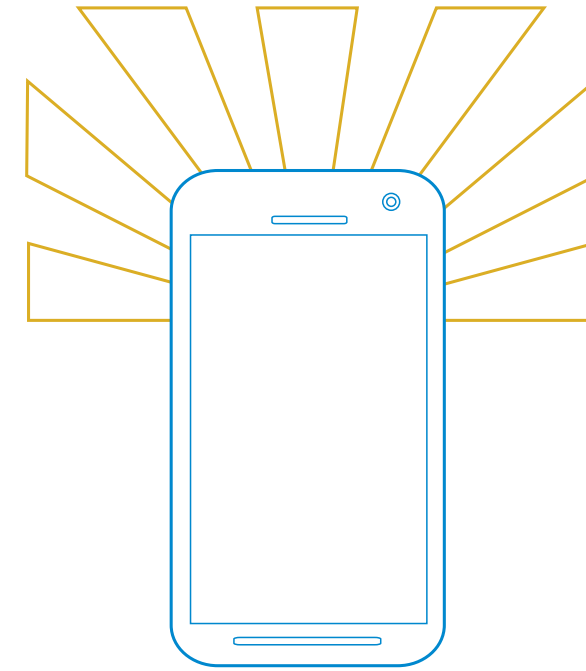
Helppo ohjelmoitava



YuMi-robotin -ohjelmointi tuo ohjelmoinnin nykyaikaan ja poistaa siitä turhan monimutkaisuuden.

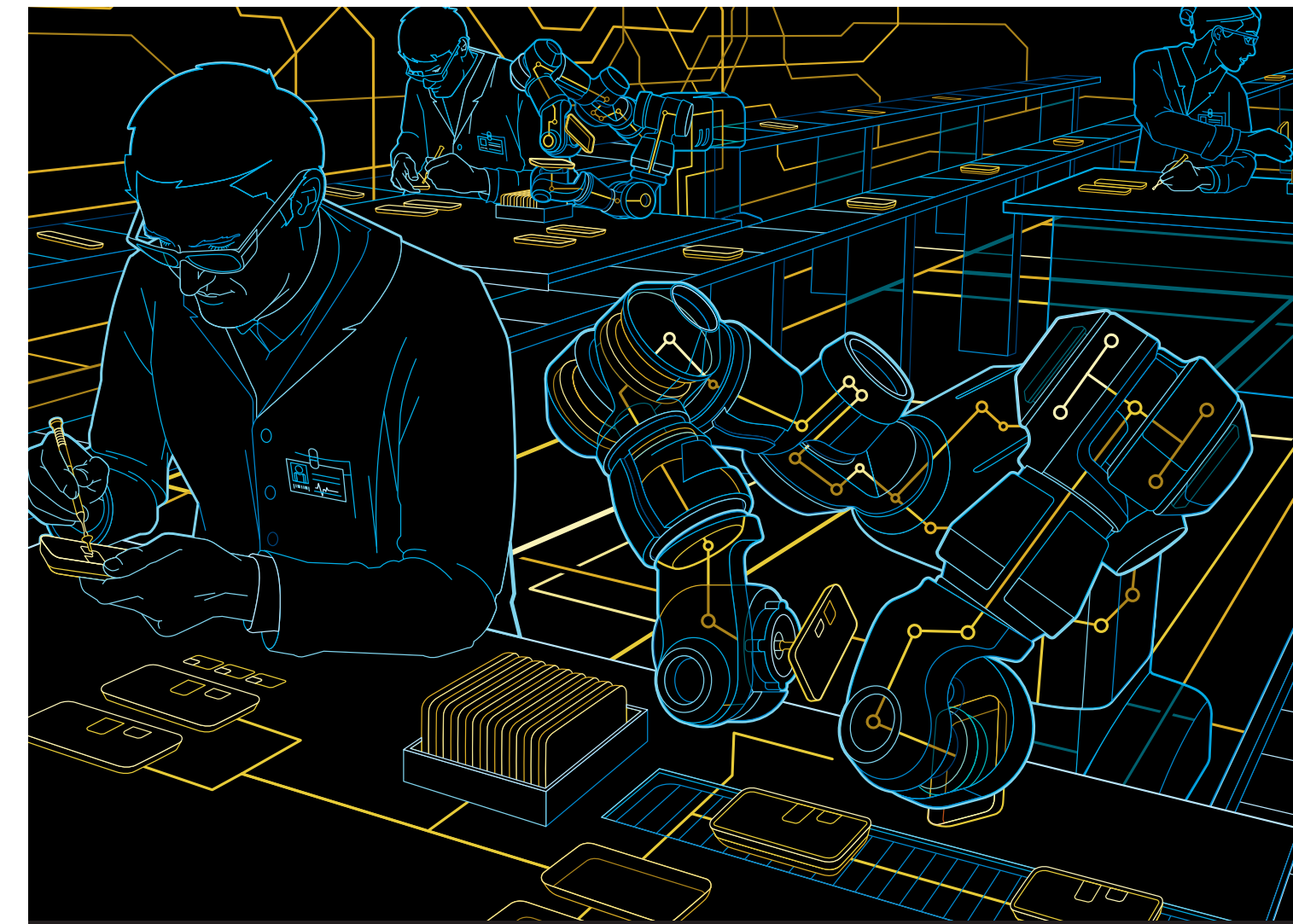
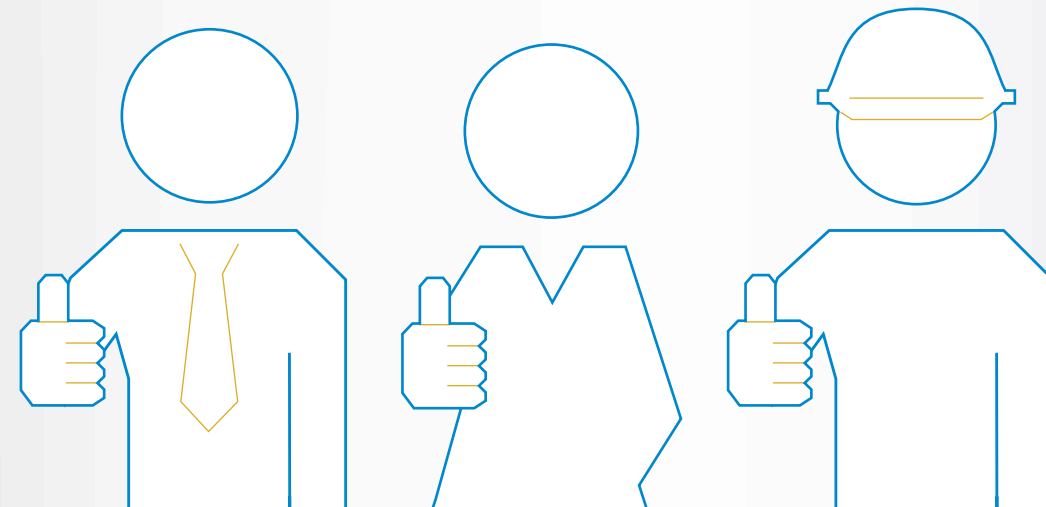
Parempi laatu vähemmän jätettä

Ihmisten ja robottien yhteistyö on usein tarkempaa ja nopeampaa kuin pelkkä ihmistyö. Tuotteiden laatu paranee ja jätteen määrä vähenee.



Kiinnostavampaa työtä

Yksitoikkoiset, kuormittavat, likaiset ja vaaralliset työt voi antaa robotin tehtäväksi. Tulevaisuudessa ihmisen rooli teollisuudessa on kuitenkin edelleen ratkaiseva.

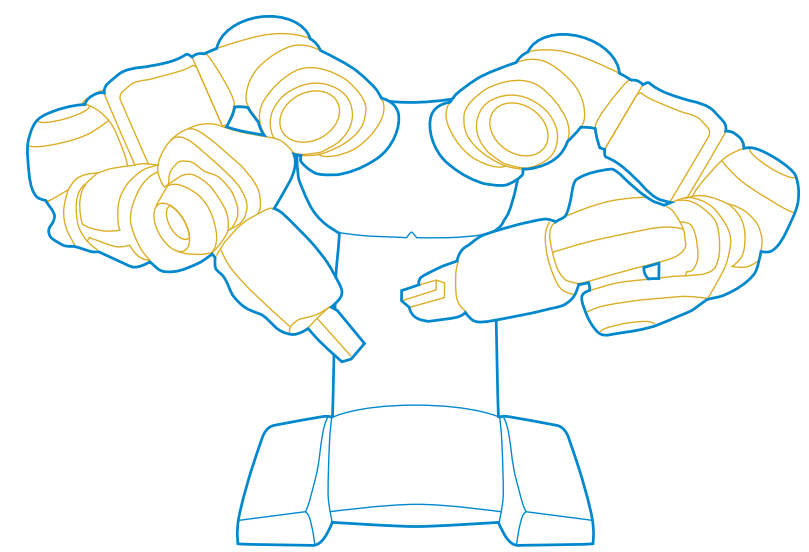


YuMi®
Automaation tulevaisuuteen yhdessä – You and Me.

ABB aloitti nykyaikaisten teollisuusrobottien aikakauden vuonna 1974 julkistamalla IRB 6 -robotin. Se oli ensimmäinen täysin sähkökäyttöinen ja mikroprosessoriohjattu kaupallinen teollisuusrobotti. Teollisuusrobottien muoto ja toiminnot ovat pysyneet lähes muuttumattomina tähän päivään asti.

YuMi

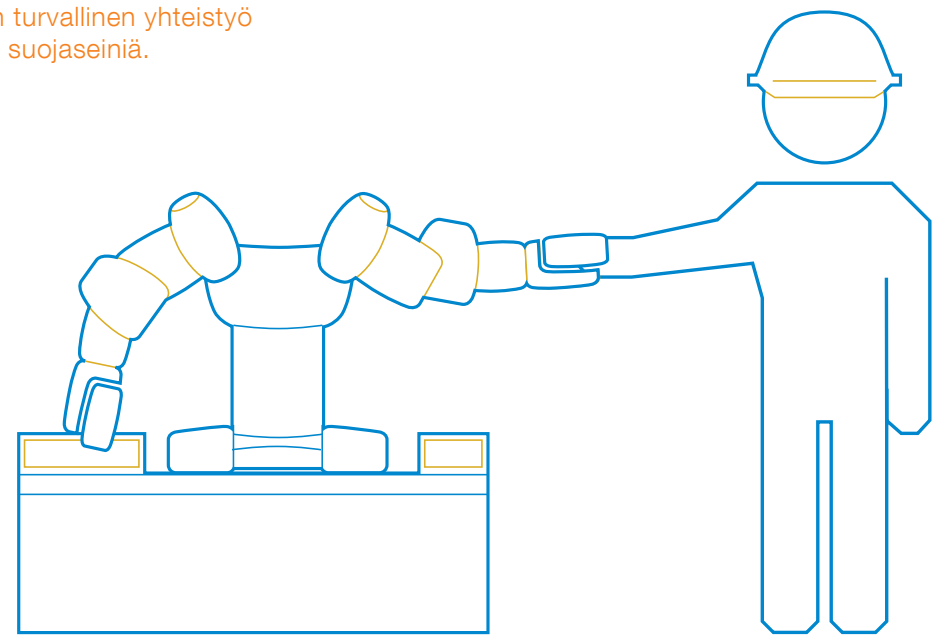
ensimmäinen todelliseen yhteistyöhön kykenevä kaksikäsinen robotti



YuMi-robotin ansiosta

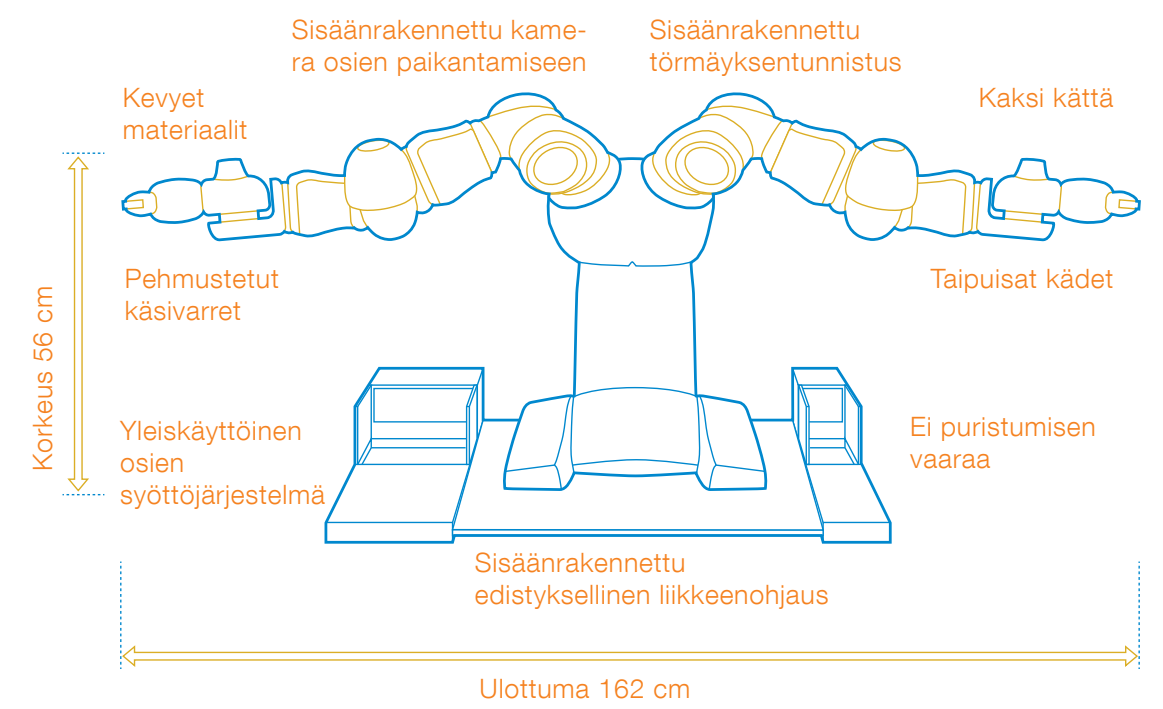
Robotit ja ihmiset
voivat työskennellä yhdessä

Ihmisen ja robotin turvallinen yhteistyö mahdollista ilman suojaseiniä.



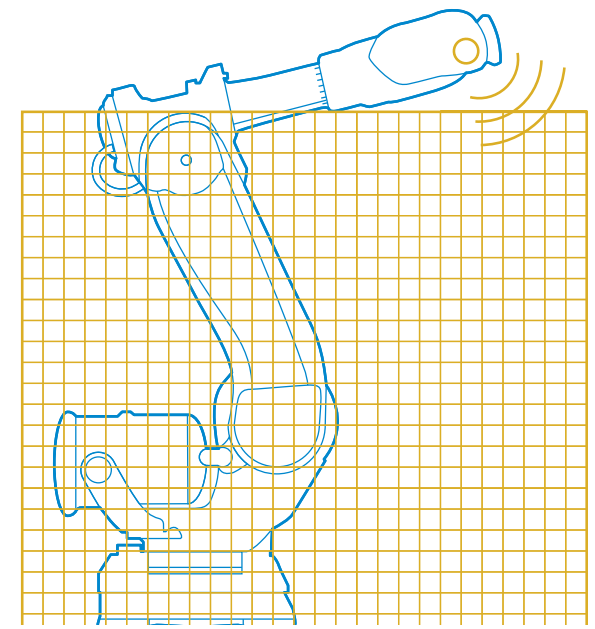
Sisäänrakennettua turvallisuutta

automaattiseen pienten osien kokoonpanoon

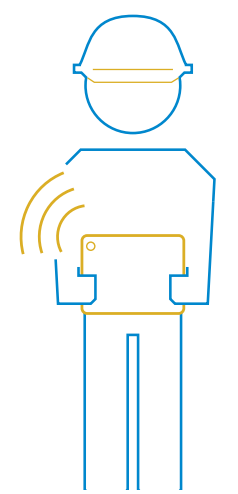


Ennen

Teollisuusrobotit asennettiin turvaseinien sisään

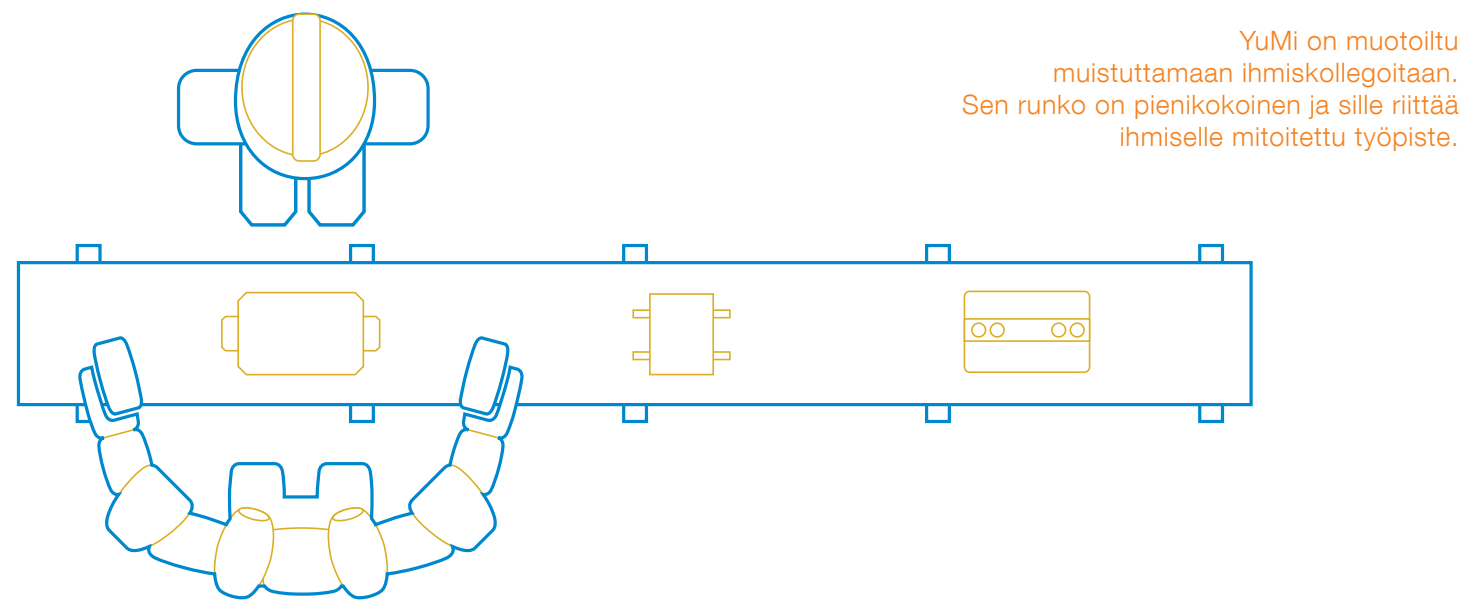


Ihmiset ja robotit työskentelivät erillään.

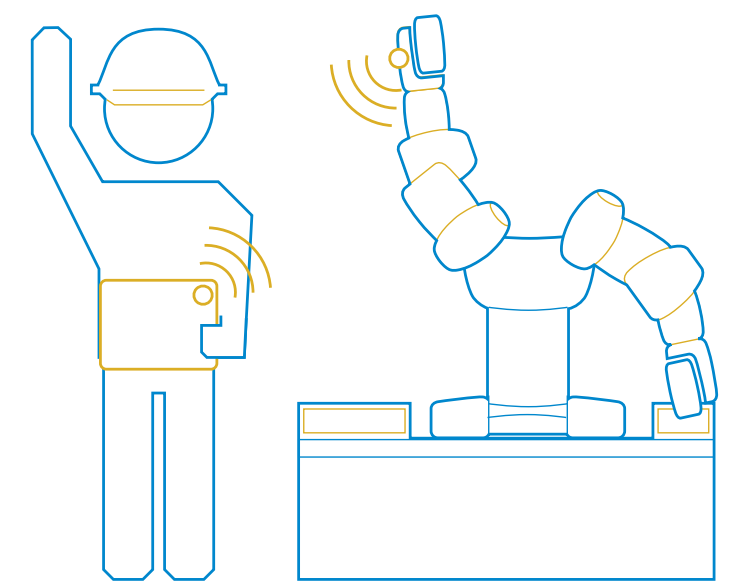


Tilaa säästävä

Työtiloja ei tarvitse muuttaa



Ihmisen ja robotin yhteistyö



Yhteistyöllä voidaan automatisoida prosesseja, jotka yhä edellyttävät ihmistyötä ja joita ei voida täysin automatisoida nykytekniikalla. Täydellinen yhteistyöjärjestelmä helpottaa ohjelmointia, minkä ansiosta tehtailla tarvitaan vähemmän teknisiä resursseja.