



ABB's neue Roboterfamilie IRB 2600 - Der neue Universalroboter

Die IRB 2600 Roboterfamilie

Merkmale



- 4. Generation 6-achsiger Roboter
- 3 Varianten
- Kompakt und leicht
- Schnellster 6-achsiger ABB-Roboter
- Montage – stehend, hängend, Wand
- Schutzart IP67
- Optional in Foundry Plus 2 Ausführung

Die IRB 2600 Roboterfamilie

Universalroboter für unterschiedlichste Applikationen



- Maschinenbedienung
- Materialhandhabung
- Lichtbogenschweißen
- Laserschweißen
- Schneiden
- Kleben
- Montage
- Palettieren und Packen

Die IRB 2600 Roboterfamilie

3 Varianten

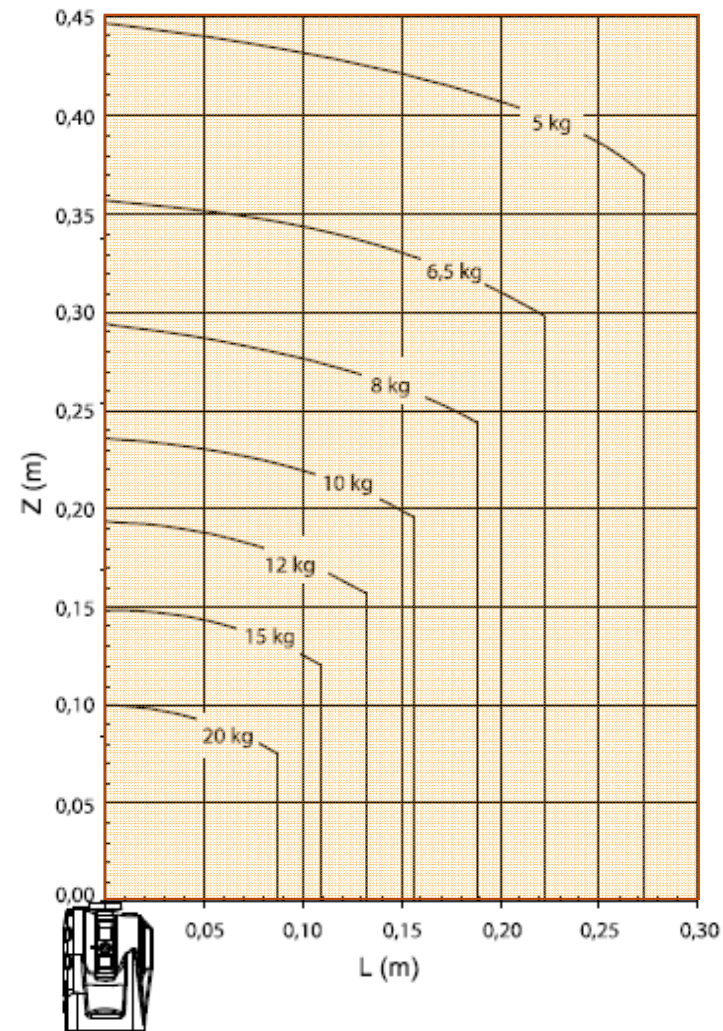
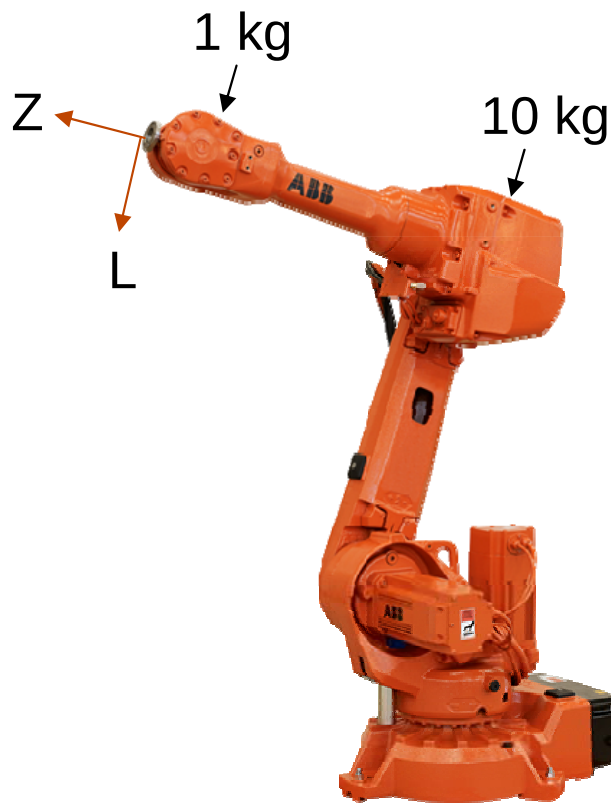


Daten:

- Handhabungskapazität: 12 kg und 20 kg
- Reichweite: 1653 mm und 1853 mm (Drehpunkt Achse 5)
- Höhe: 1382 mm und 1582 mm
- Standfläche: 676 mm x 511 mm
- Gewicht: 272 kg und 284 kg

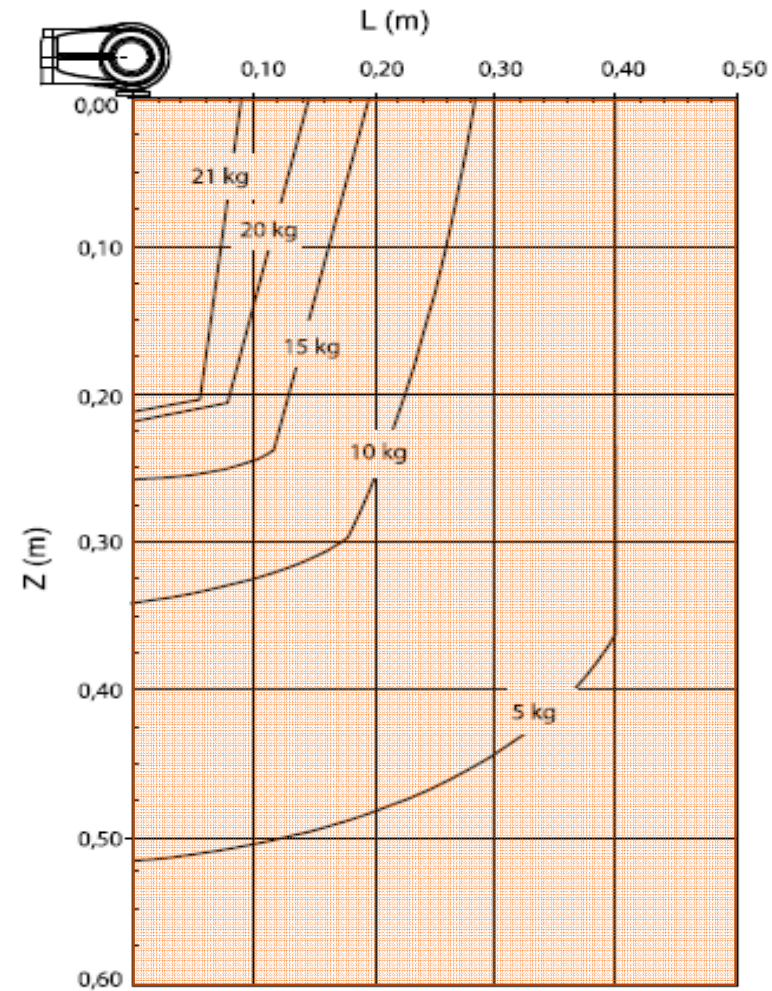
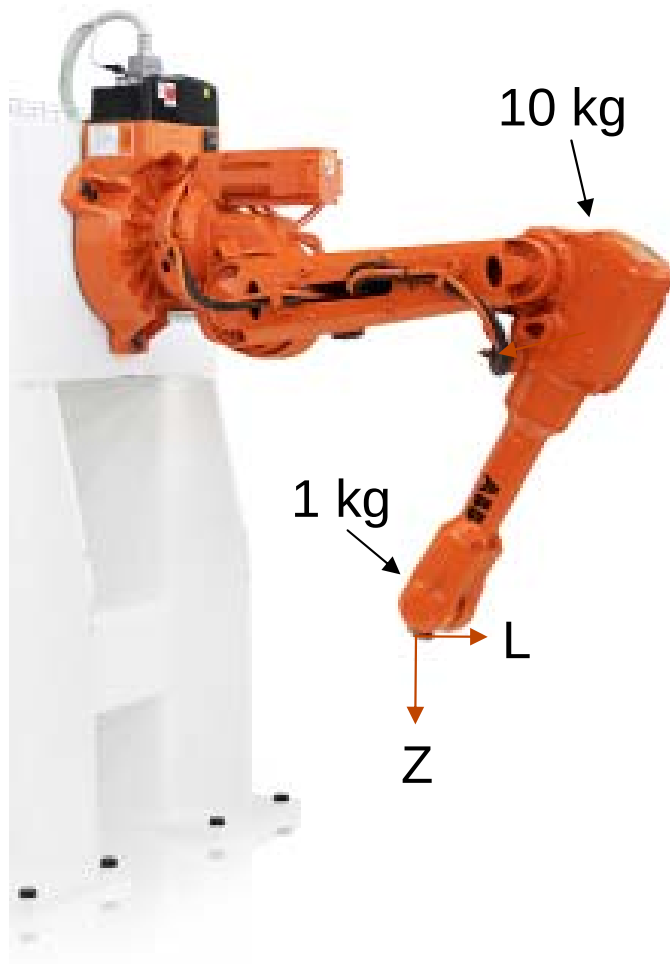
IRB 2600-20/1.65

Lastdiagramm mit zusätzlichen Armlasten (1 kg + 10 kg)



IRB 2600-20/1.65

Bis zu 22 kg bei vertikalem* Handgelenk

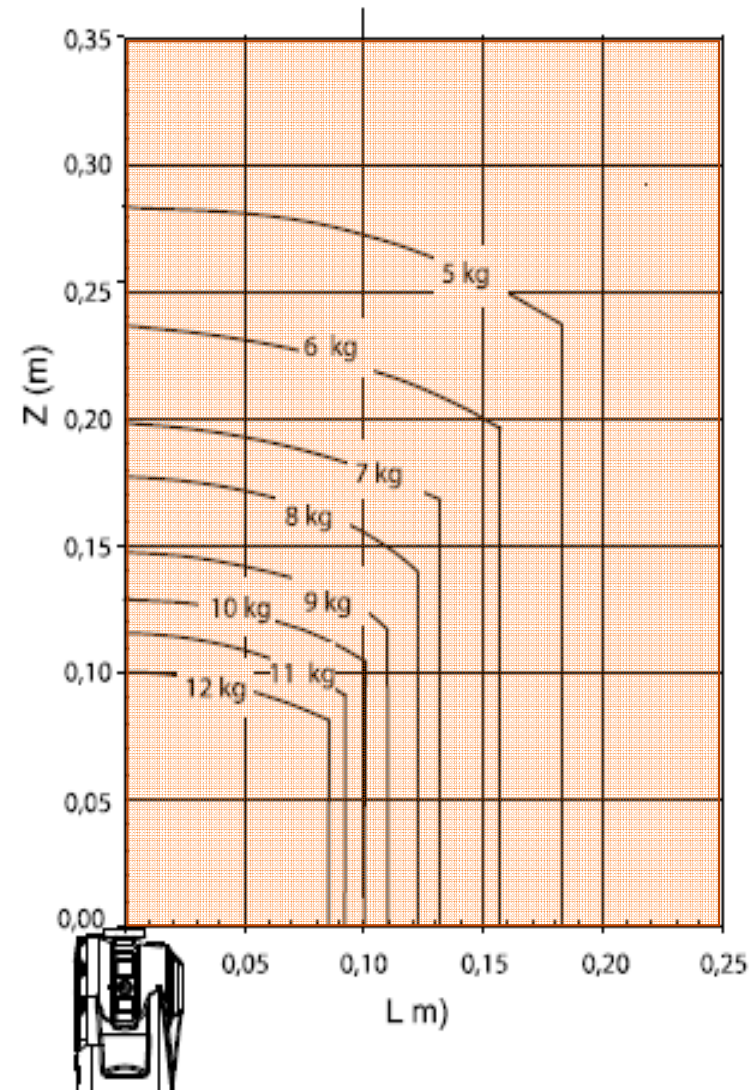
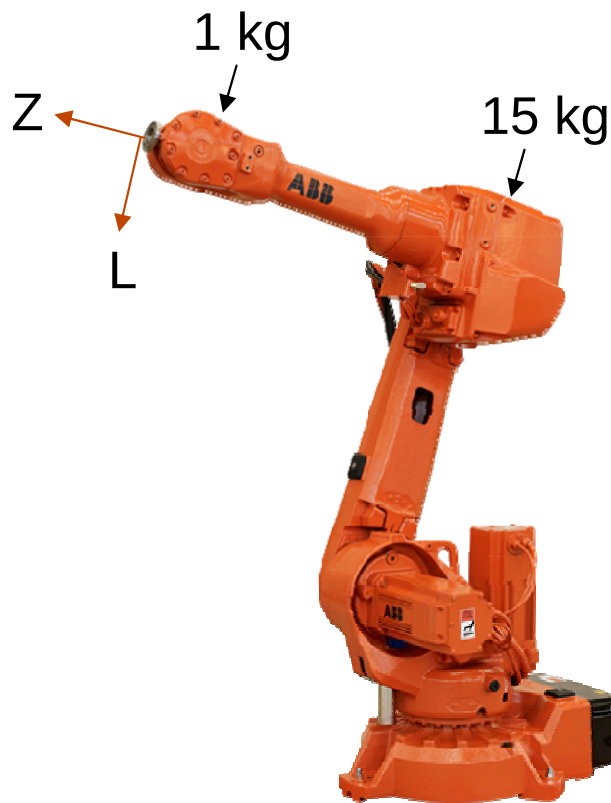


*) +/- 10° Neigung der Achse 5 zulässig.

Bei reduzierter Armlast maximal 27 kg.
Überprüfen sie ihren Lastfall mit RobotLoad.

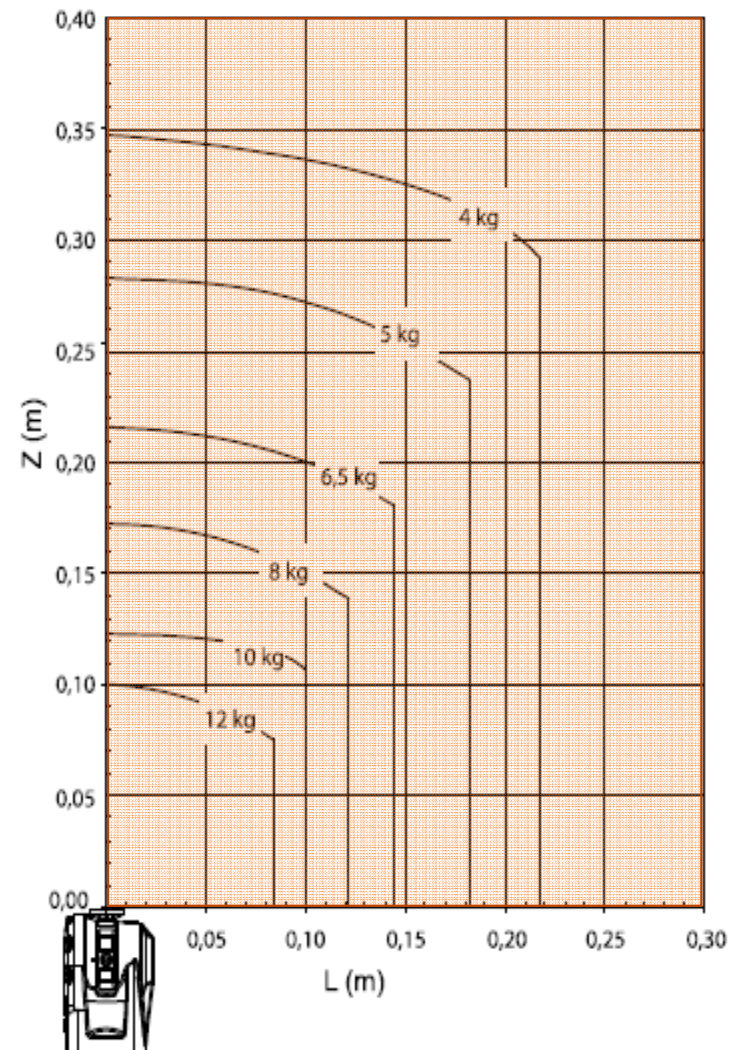
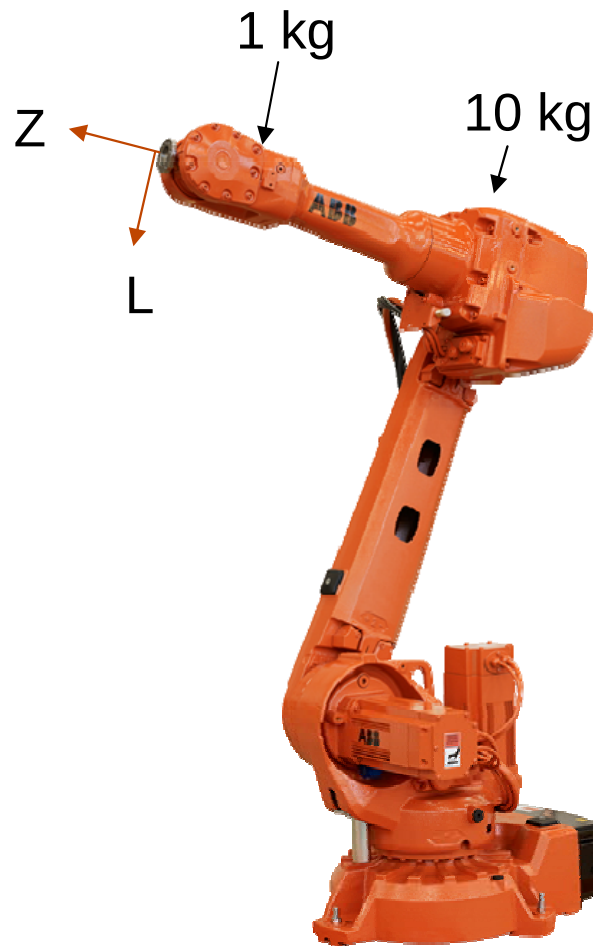
IRB 2600-12/1.65

Lastdiagramm mit zusätzlichen Armlasten (1 kg + 15 kg)



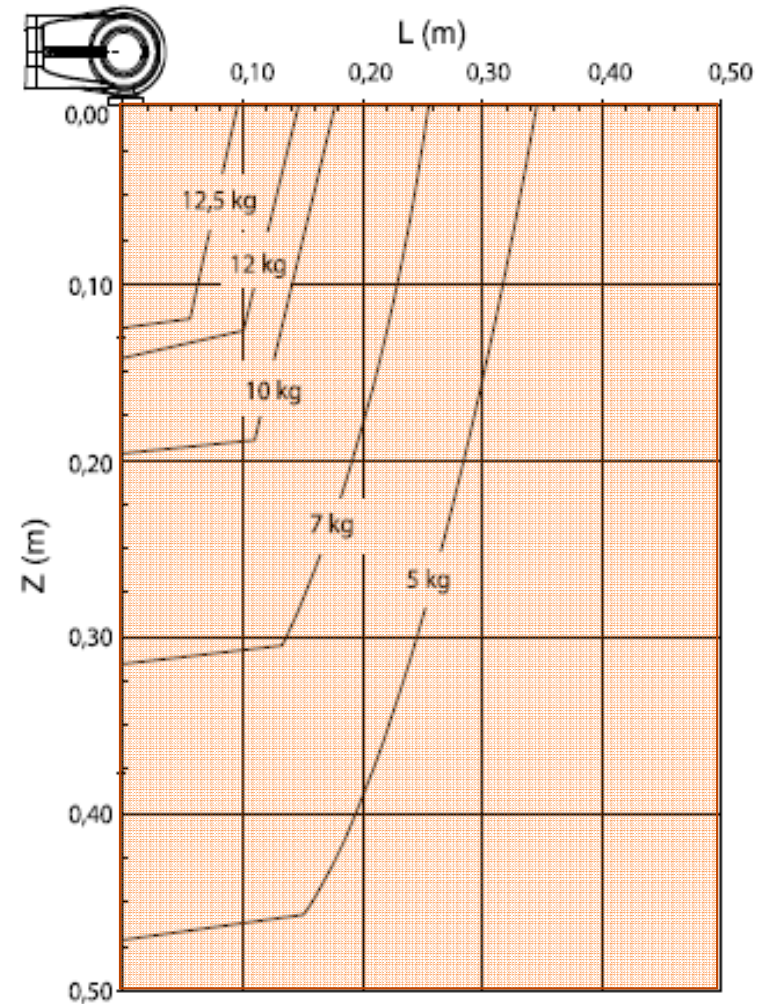
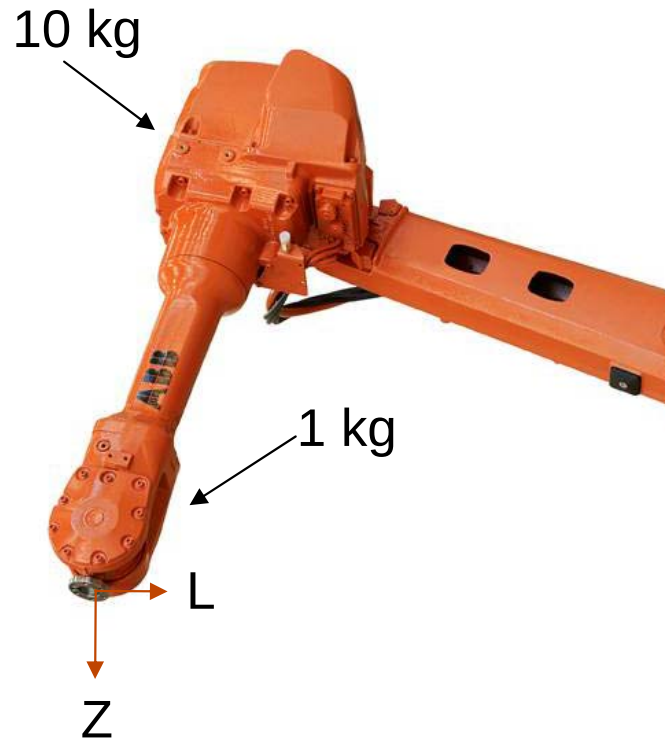
IRB 2600-12/1.85

Lastdiagramm mit zusätzlichen Armlasten (1 kg + 10 kg)



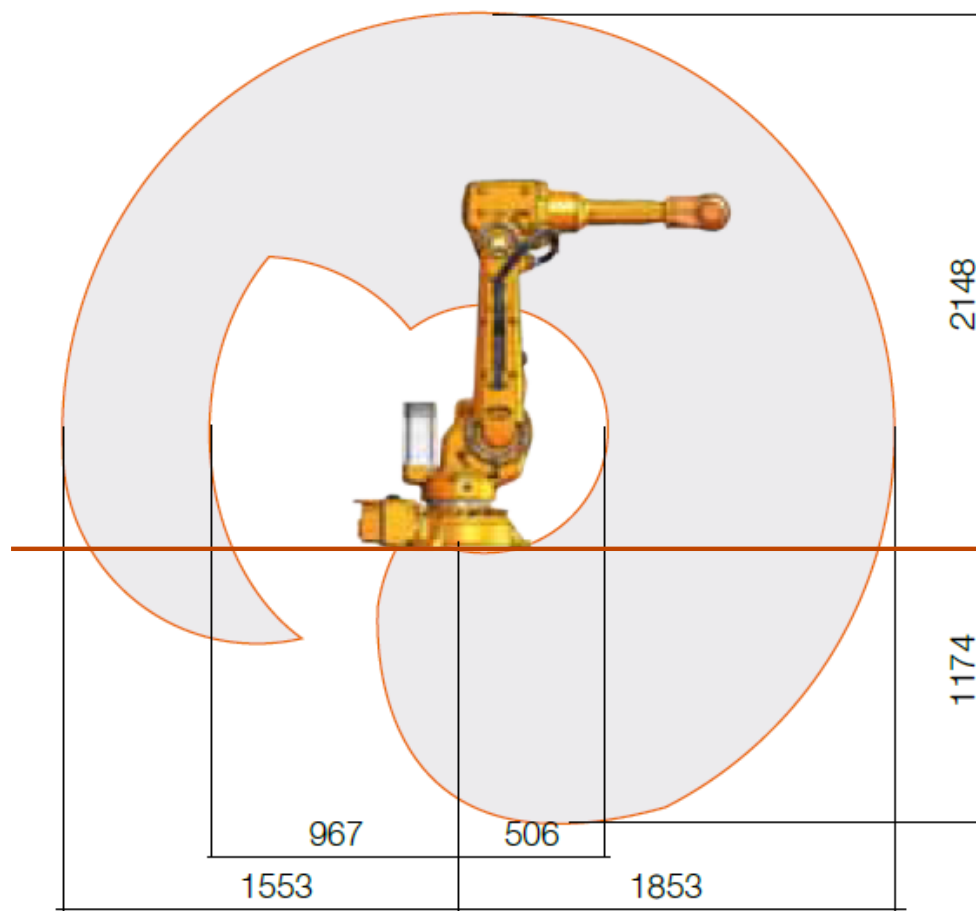
IRB 2600-12/1.85

Bis zu 13 kg bei vertikalem* Handgelenk

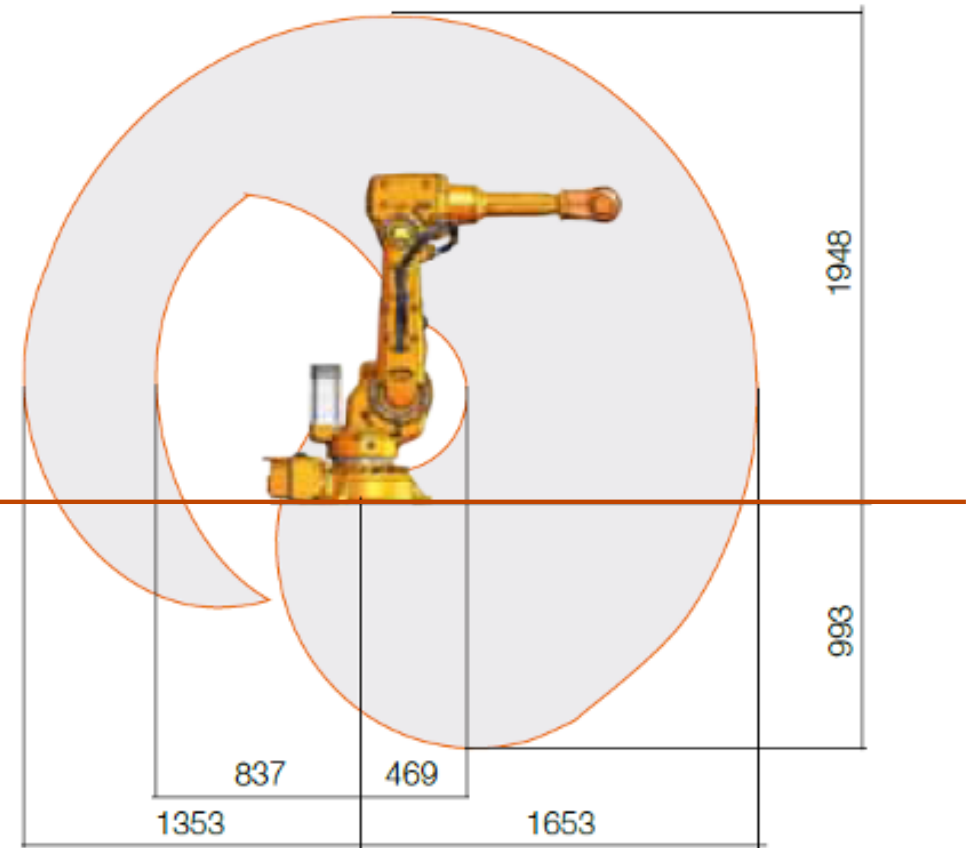


*) +/- 10° Neigung der Achse 5 zulässig.

Arbeitsbereich am Drehpunkt Achse 5



IRB 2600-1.85



IRB 2600-1.65

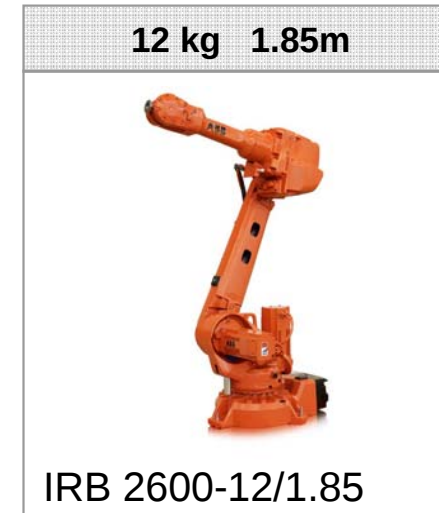
Arbeitsbereich / Achsgeschwindigkeiten



	Arbeitsbereich	Max. Geschwindigkeit
▪ Achse 1	+180° to -180 °	175 °/s
▪ Achse 2	+155° to -95 °	175 °/s
▪ Achse 3	+75° to -180 °	175 °/s
▪ Achse 4	+400° to -400 ° <i>± 251 Umdr. max</i>	360 °/s
▪ Achse 5	+120° to -120 °	360 °/s
▪ Achse 6	+400° to -400 ° <i>± 274 Umdr. max</i>	500 °/s

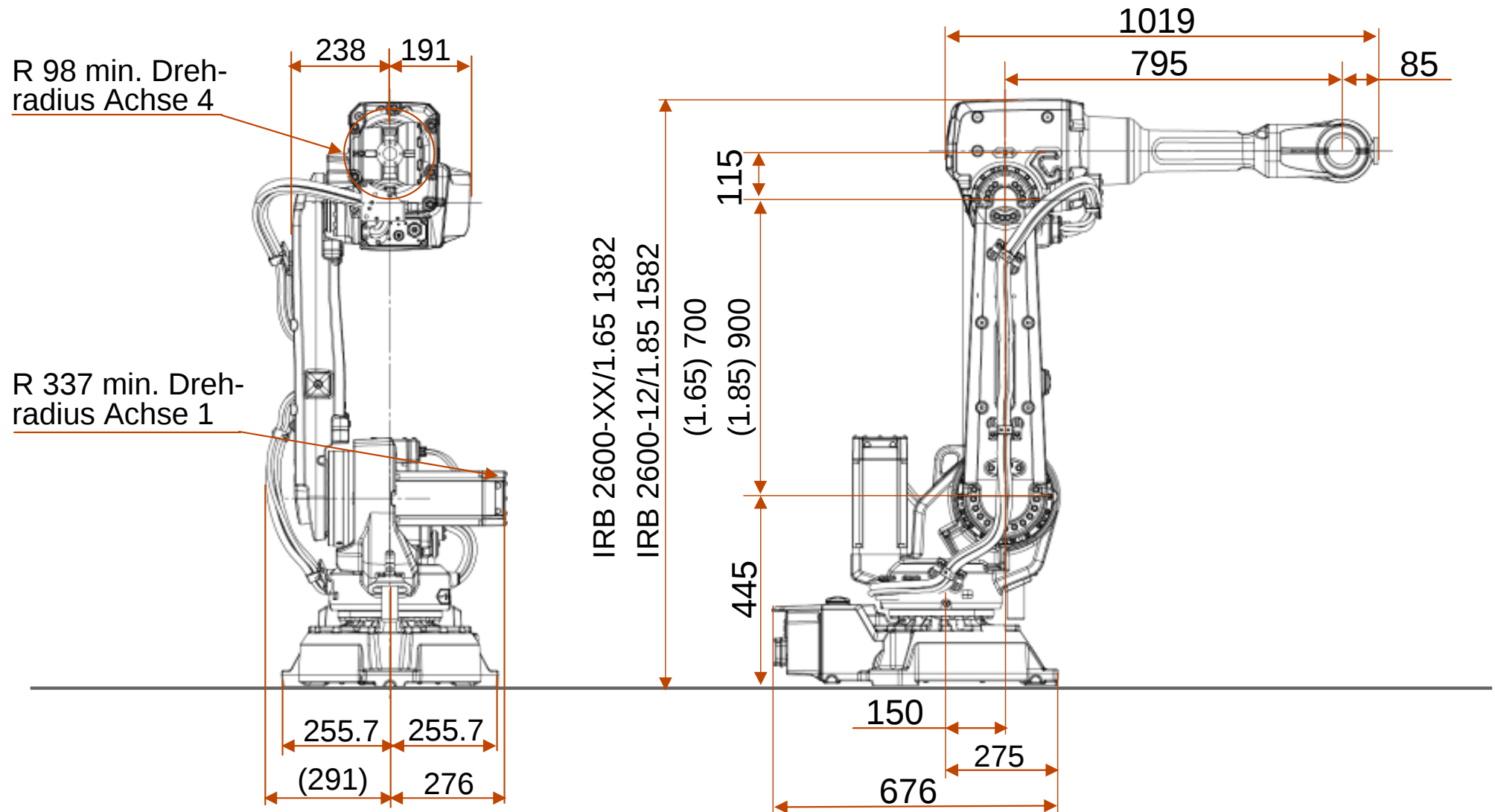
Leistung & Genauigkeit

Leistung gemäß ISO 9283



- Positionswiederholgenauigkeit (RP) 0.04 mm
- Positionsgenauigkeit (AP) 0.03 mm
- Bahnwiederholgenauigkeit (RT) 0.13 – 0.16 mm
- Bahngenauigkeit (AT) 0.55 – 0.68 mm
- Positionsstabilisierungszeit (PSt) 0.00 – 0.09 s

Abmessungen



Flexible Montage

Boden, Wand, hängend & geneigt



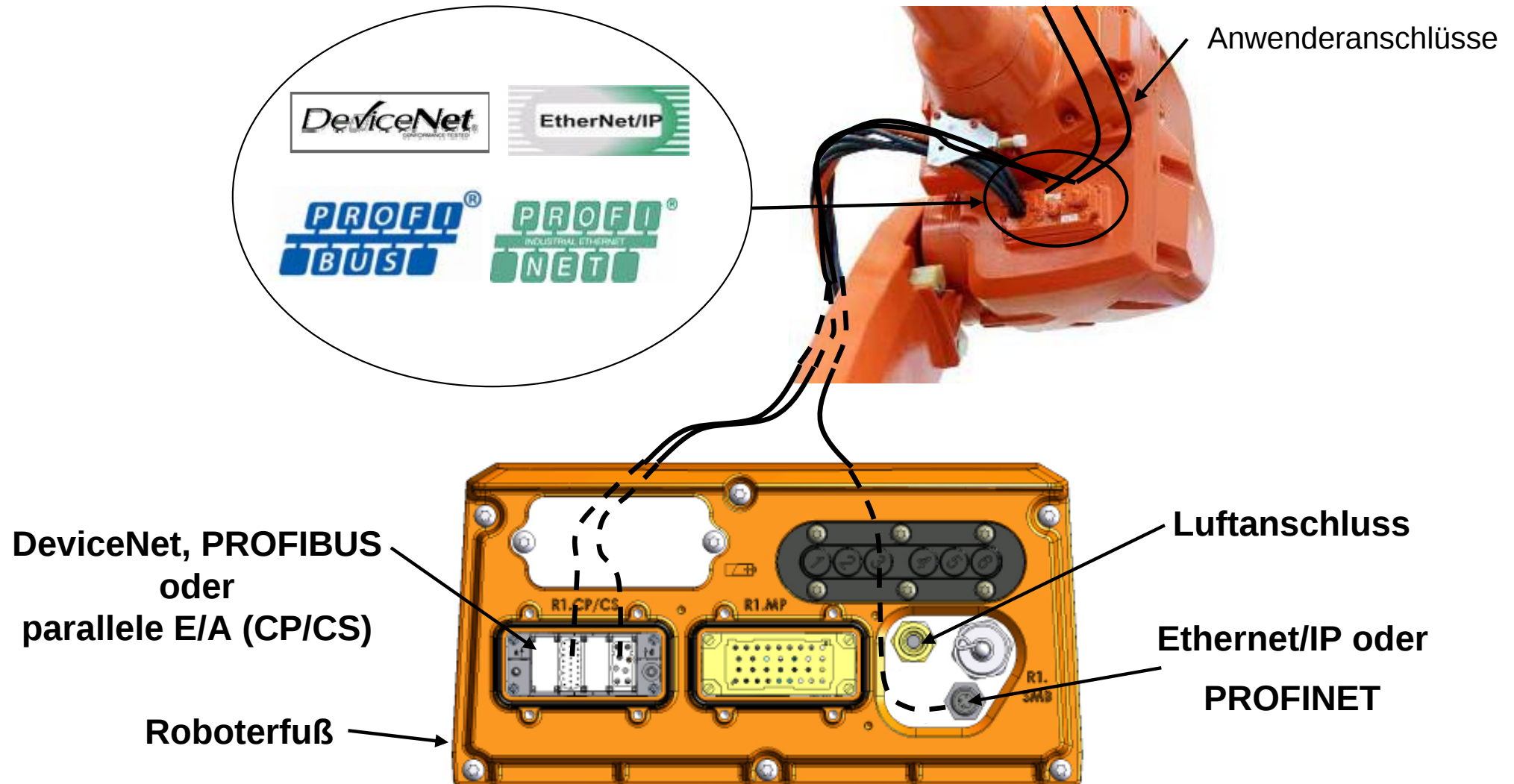
Wandmontage - max. Arbeitsbereich für Achse 1

- $\pm 45^\circ$ für IRB 2600–12/1.65 mit max. Nutz- und Armlast
- $\pm 40^\circ$ für IRB 2600-12/1.85 mit max. Nutz- und Armlast
- $\pm 180^\circ$ für IRB 2600-XX/1.65 mit max. 8 kg kombinierte Nutz- und Armlast

Geneigte Montage

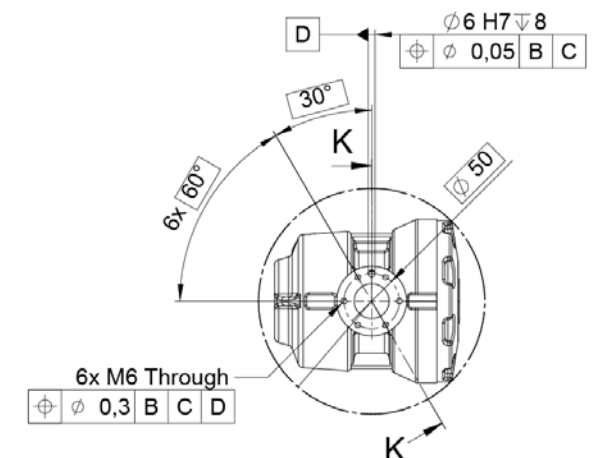
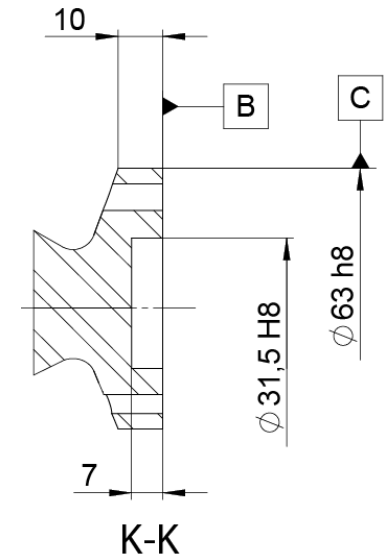
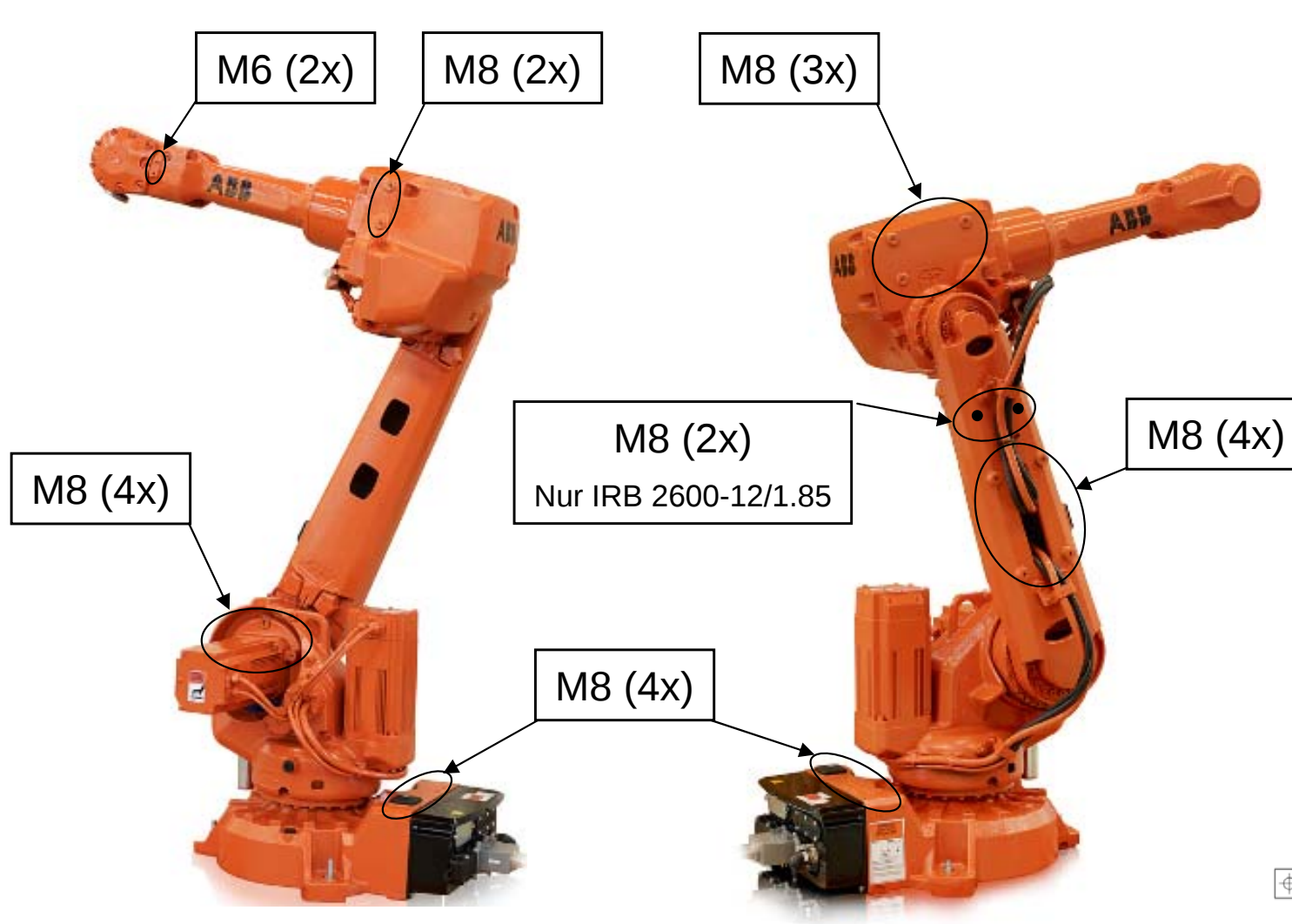
- Neigung bis zu 45° um die Y-Achse

Einfache Integration Anwenderanschlüsse



Einfache Integration

Mechanische Schnittstellen



Die IRB 2600 Roboterfamilie

Zusammenfassung

- 4. Generation Roboter, basierend auf 37 Jahren Erfahrung
- Kompakt, leicht und flexibel für maximale Raumnutzung
- Hohe Leistung - bis zu 25% kürzere Zykluszeiten
- Genaue Bewegungen für verbesserte Prozess- und Produktqualität
- Hohe Zuverlässigkeit mit dem besten Schutz seiner Klasse
- 20-70% Nutzlaststeigerung im Vergleich zur 3. Generation
- 110-150% mehr Reichweite unter Fuß im Vergleich zur 3. Generation
- Einfache Anwendung und einfache Integration
- Vier Feldbusse, digitale Signale, Luft und Stromversorgung bis zum Oberarm - optional
- Elektronische Positionsschalter (EPS) - optional

**Power and productivity
for a better world™**

